

webinar I

DIFUSIÓN DE RESULTADOS



PINV18-001 *Sistema de identificación y clasificación de culícidos utilizando inteligencia artificial*

Martes 26/10/2021
14:00

 meet.google.com/fcu-eorf-qxf

Proyecto ejecutado por el laboratorio ArtICS Lab asociado a la Universidad Americana (Paraguay) y la Universidad de Sevilla (España), cofinanciado por el Consejo Nacional de Ciencia y Tecnología (CONACYT) con recursos del FEEI

webinar II

DIFUSIÓN DE RESULTADOS



PINV18-596 *Identificación y Georreferenciación Cooperativa de Focos Larvarios utilizando Vehículos Aéreos no Tripulados*

Martes 26/10/2021
14:45

 meet.google.com/fcu-eorf-qxf

Proyecto ejecutado por la Universidad Americana asociada al laboratorio ArtICS Lab (Paraguay) y la Universidad de Sevilla (España), cofinanciado por el Consejo Nacional de Ciencia y Tecnología (CONACYT) con recursos del FEEI

PINV18-596

IDENTIFICACIÓN Y GEORREFERENCIACIÓN COOPERATIVA DE FOCOS LARVARIOS UTILIZANDO VEHÍCULOS AÉREOS NO TRIPULADOS



Dr. Ing. DERLIS O. GREGOR
Director del Proyecto

Webinar II, Difusión de Resultados

26 de octubre de 2021

Con el apoyo de:

PINV18-596 – UA asociativo con ArtICS Lab y la ETSI - US



ULTIMAHORA KIOSCO ÚH SUSCRIBITE

25 oct 2021 Facturas falsas Octubre Rosa covid-19 COTIZACIÓN 15° C

NACIONALES

Con helicópteros, buscan criaderos de mosquitos en Asunción

14 DE MARZO DE 2018

En el marco de la campaña "Paraguay sin dengue" se realiza un despliegue, esta vez aéreo, en Asunción, para identificar los potenciales criaderos de Aedes aegypti, mosquito transmisor de la enfermedad.

f t i

EN DESTAQUE

CORDILLERA



PINV18-596 – UA asociativo con ArtICS Lab y la ETSI - US

Desarrollar e implementar un sistema de identificación y georreferenciación de posibles focos larvarios de mosquitos utilizando Vehículos Aéreos no Tripulados, sistema de comunicación e inteligencia artificial.

OBJETIVO GENERAL

RETOS

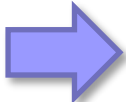


Figura 1. Dataset



Figura 4. Sistema de monitoreo en Google Data Studio

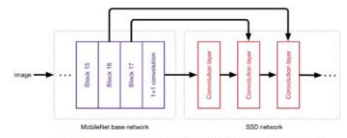


Figura 2. Arquitectura SSD MobileNet V2

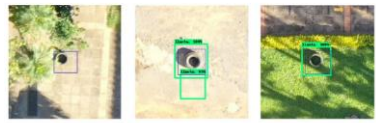


Figura 3. a) Falso Negativo; b) Falso Positivo; c) Verdadero Positivo



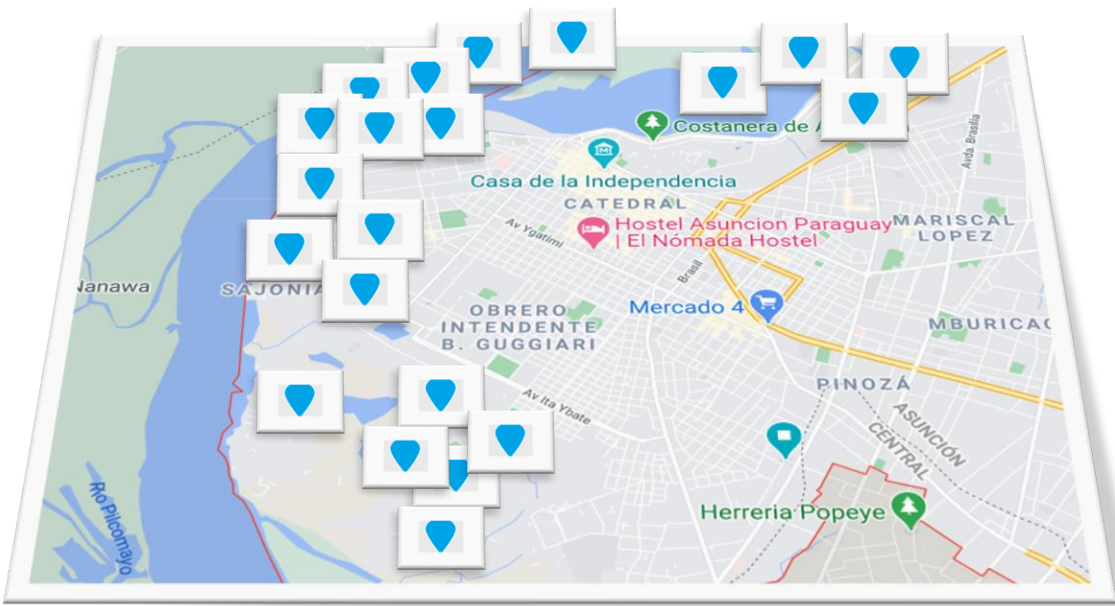
Realizar un despliegue cooperativo

Metodología para interpretar imágenes con UAVs

Desarrollar el algoritmo de detección de focos larvarios utilizando CNNs y Georreferenciación

PINV18-596 – UA asociativo con ArtICS Lab y la ETSI - US

Identificación y Georreferenciación Cooperativa de Focos Larvarios utilizando Vehículos Aéreos no Tripulados



PINV18-596 – UA asociativo con ArtICS Lab y la ETSI - US



Gracias!!...

Dr. Ing. **DERLIS O. GREGOR**
dgregor@artics.com.py

Webinar II, Difusión de Resultados

26 de octubre de 2021

Con el apoyo de: